

Hexapod-Roboter (1)

Hexapod-Roboter

Die Hexapod-Roboter sind eine Roboterart, die nicht vielen Menschen bekannt ist. Dies liegt daran, dass sie nur selten in Serie gebaut werden und nicht oft zum Einsatz kommen.

Die [Hexapod-Roboter](#) sind eine Roboterart, die nicht vielen Menschen bekannt ist. Dies liegt daran, dass sie nur selten in Serie gebaut werden und nicht oft zum Einsatz kommen.

Ein Roboter dieser Art, ist hauptsächlich für das Entfernen von Graden an Gussteilen konstruiert. Waren es bis vor gar nicht all zu langer Zeit noch Menschen, die diese Arbeiten verrichteten, so ist es seit einigen Jahren in großen Gießereien der Aluminiumverarbeitung an die [Hexapod-Roboter](#) übergegangen.

In der Regel werden mehrere solcher Roboter zusammen eingesetzt. Betrieben werden diese Maschinen von Motoren und die Steuerung der modernen Varianten wird wie bei allen anderen Automaten, über ein zentrales Steuerungssystem erreicht.

Anders als die meisten anderen Industrieroboter, hat diese Art sechs Beine. Diese Konstruktion lässt den Roboter in alle Richtungen seine Arbeit verrichten und verleiht ihm eine höhere Stabilität während des Arbeitsvorgangs. Dies bedeutet wiederum, dass er eine optimale Genauigkeit erzielen kann, die ohne diese Konstruktion nicht gewährleistet wäre.

Was ein wenig negativ bei diesen Robotern gegeben ist, ist die Tatsache, dass der Platz auf welchen das Werkstück gelegt wird relativ gering ist, da auf der gleichen Platte auch die Einzelteile der Roboter angebracht sind. Dafür sind diese Automaten aber in der Lage, sofort nach der Tätigkeit die Genauigkeit zu ermitteln.