

Portalroboter (1)

Portalroboter

Der Portalroboter ist eine der Roboter, der mit einer hohen Effizienz arbeitet.

Der [Portalroboter](#) ist eine der Roboter, der mit einer hohen Effizienz arbeitet. Da er von oben die Beladung durchführt, kann die Maschine weiterhin zugänglich sein. Es gibt fünf verschiedene Arten dieser Automaten. Jeder von ihnen unterscheidet sich von den anderen durch ihre Arbeitsweise.

Der Linienportalroboter ist der einfachste Roboter, denn die Bereiche die mit den Greifer angefahren werden, liegen auf einer Achse. Der Automat selbst besitzt eine Schlitten, der für die Bewegung im waagrechten Bereich zuständig ist und einen Arm der die Senkrechte bedienen kann.

Der Auslegerportalroboter bietet zu den Funktionen des Linienportalroboters weitere nützliche Merkmale, allerdings ist am Schlitten ein Auslegearm montiert, der den Arm des Portals und den Greifer beherbergt. Wenn es darum geht, große Flächen abzudecken, dann ist ein Flächenportalroboter angebracht. Er ist in der Lage den Portalarm und den Greifer an jeder beliebigen Position der Fläche zu positionieren. So kann die Ladung überall aufgenommen werden.

Der H-Lader ist eine weitere Variante der [Portalroboter](#). Sie hat zwei Arme mit einem Greifer auf einer Achse angeordnet. Diese Anordnung ist so gestaltet, dass die beiden Arme in einer Parallelen angeordnet sind. Eine typische Einsatzmöglichkeit ist auf dem Gebiet des Transportes, von langen Wellenteilen zu sehen.

Eine weitere Variante ist die Kombination zwischen Industrie- und [Portalroboter](#). Sie haben ein enormes Potential und sorgen dafür, dass immer da effizienteste Robotersystem zum Einsatz kommt.